

AK9005 LIIKENNESELVITYS

Raportti 6.3.2026

Esipuhe

Tämä liikenneselvitys on laadittu Järvensivun koulun tontin asemakaavan 9005 luonnosvaiheessa. Asemakaavan tavoitteena on varmistaa päiväkot-, esi- ja alkuopetustoiminnan jatkamisen mahdollisuudet ja niille suotuisat olosuhteet Järvensivun koulun arvorakennusten tontilla. Tarkoituksena on täydentää pihapiiriä koulu- ja päiväkotitoimeen ja asumiseen sekä säilyttää ja suojella asemakaavallisesti olemassa olevat rakennukset.

Liikenneselvityksen yhteydessä on määritetty tontin sekä sitä ympäröivien katujen, Pöllöntaipaleen ja Puhontapaleen, liikenteellisen ratkaisun periaatteet asemakaavaa varten, tarkasteltu asemakaava-alueen uusien katu- ja pysäköintiratkaisujen toteutettavuutta ja tilavarauksia sekä arvioitu asemakaavan liikenteellisiä vaikutuksia.

Liikennesuunnitelmia ja liikenteellisiä tarkasteluja on laadittu alueen päiväkot-, koulu- ja asuinrakentamisen viitesuunnittelun sekä pihasuunnittelun kanssa yhteensovittaen talven 2025–2026 aikana. Tampereen kaupungin Liikennejärjestelmän suunnittelu – yksiköstä työtä on ohjannut Heljä Aarnikko. Konsulttina työssä toimi WSP Finland Oy, jossa työn laadinnasta ovat vastanneet Laura Puistovirta, Katri Sivula ja Anna Jokiranta.

Maaliskuussa 2026

Sisällysluettelo

1. Liikenteen nykytila

- 1.1 Autoliikenne
- 1.2 Jalankulku ja pyöräily
- 1.3 Joukkoliikenne
- 1.4 Liikenneturvallisuus

2. Asemakaavan liikenneratkaisut

- 2.1 Asemakaavaluonnos
- 2.2 Asemakaavan liikenneratkaistu

3. Kaavan liikenteelliset vaikutukset

- 3.1 Alueen saavutettavuus
- 3.2 Asemakaava-alueen synnyttämä liikenne
- 3.3 Liikenneverkon toimivuus ja liikenneturvallisuus

Liite 1. Pysäköintipaikkojen laskentaperusteet

Liite 2. Liikennesuunnitelma Pöllöntaipaleen ja Puhontaipaleen järjestelyistä

1. Liikenteen nykytila

1.1 Autoliikenne

1.2 Jalankulku ja pyöräily

1.3 Joukkoliikenne

1.4 Liikenneturvallisuus

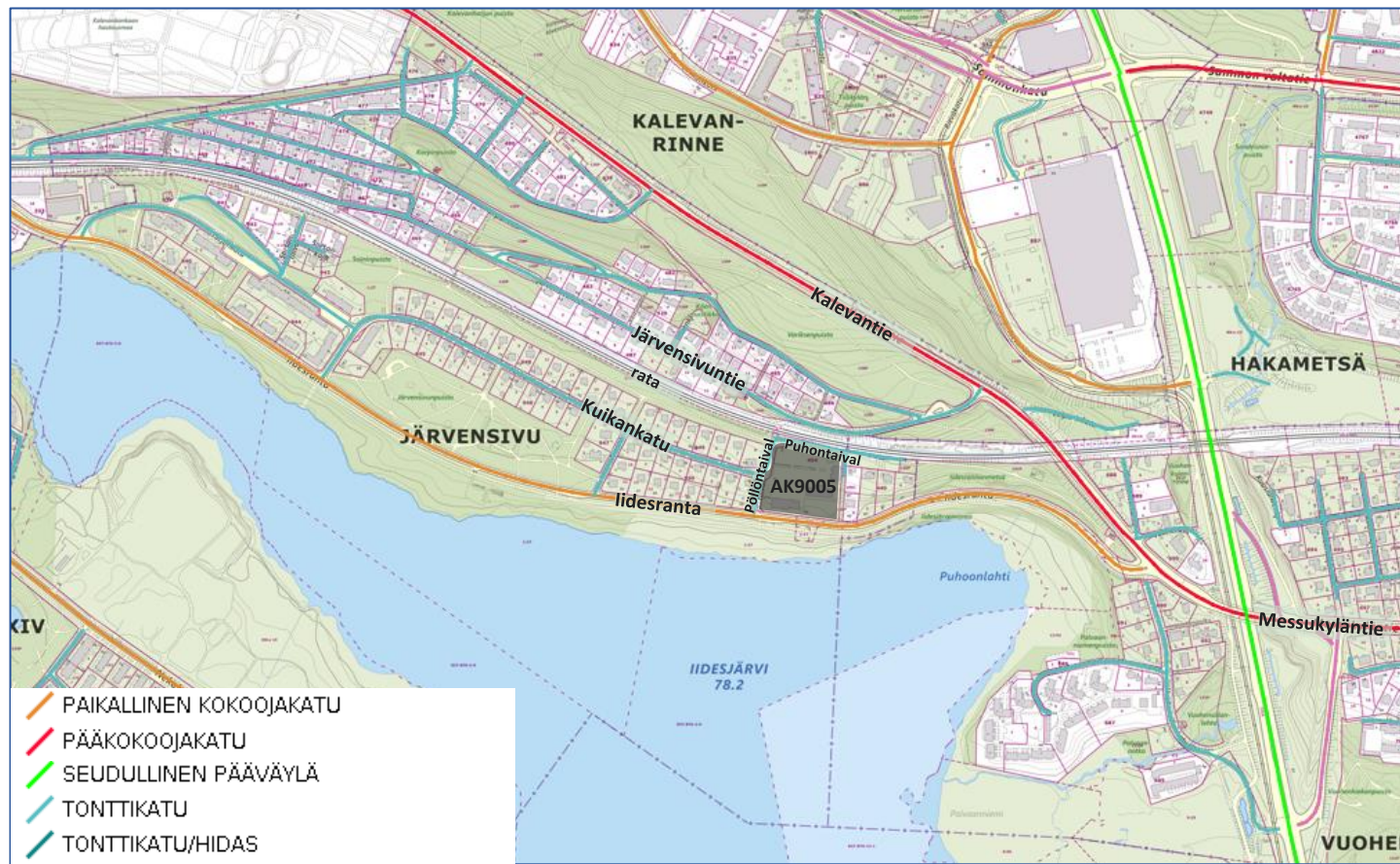
1.1 Autoliikenne

Katuverkko ja liittymät

Asemakaava-alueen sijainti katuverkossa on esitetty kuvassa 1 ja 2. Asemakaava-alue kytkeytyy Pöllöntaival-tonttikadun kautta asemakaava-alueen eteläpuolella sijaitsevaan kokoojaku lidesrantaan. Asemakaava-alue on saavutettavissa myös Kuikankatu-tonttikadun kautta. Asemakaava-alue rajautuu pohjoisessa Tampere-Orivesi-rataan, ja alueelta ei ole suoraa autoliikenteen yhteyttä radan pohjoispuolelle.

Asemakaava-alueella sijaitsevat Pöllöntaival ja Puhontaival sekä Kuikankatu ovat tonttikatuja, jotka palvelevat pääasiassa vain alueen asukkaita sekä koulun tontin käyttäjiä. Tonttikaduilla on voimassa aluenopeusrajoitus 30 km/h.

lidesranta on kaksikaistainen paikallinen kokoojaku, joka palvelee myös läpiajoliikenteen katuna. lidesranta kytkeytyy länsipäässä Viinikankatuun ja Lempääläntiehen ja itäpäässä Kalevantien ja Messukyläntien kautta Hervannan valtavyylään. Kadun nopeusrajoitus on asemaakaava-alueen kohdalla 40 km/h.



Kuva 1. Asemakaava-alueen sijainti katuverkolla ja katuverkon toiminnallinen luokittelu.

Alueen katujärjestelyt on esitetty viereisessä ilmakuvassa (kuva 2).

Puhontaival toimii ajoyhteytenä koulun tontin itäpuolelle sijoittuville viidelle erillispientalotontille. Lisäksi se toimii radan vieressä kulkevana itä-länsisuuntaisena ulkoilureittinä. Puhontaival on sorapäälysteinen väylä.

lidesrannan ja Pöllöntaipaleen liittymä on kolmihaarainen liittymä, jossa ei ole ryhmittymiskaistoja. Liittymän itähaaralla on saarekellinen suojatie.



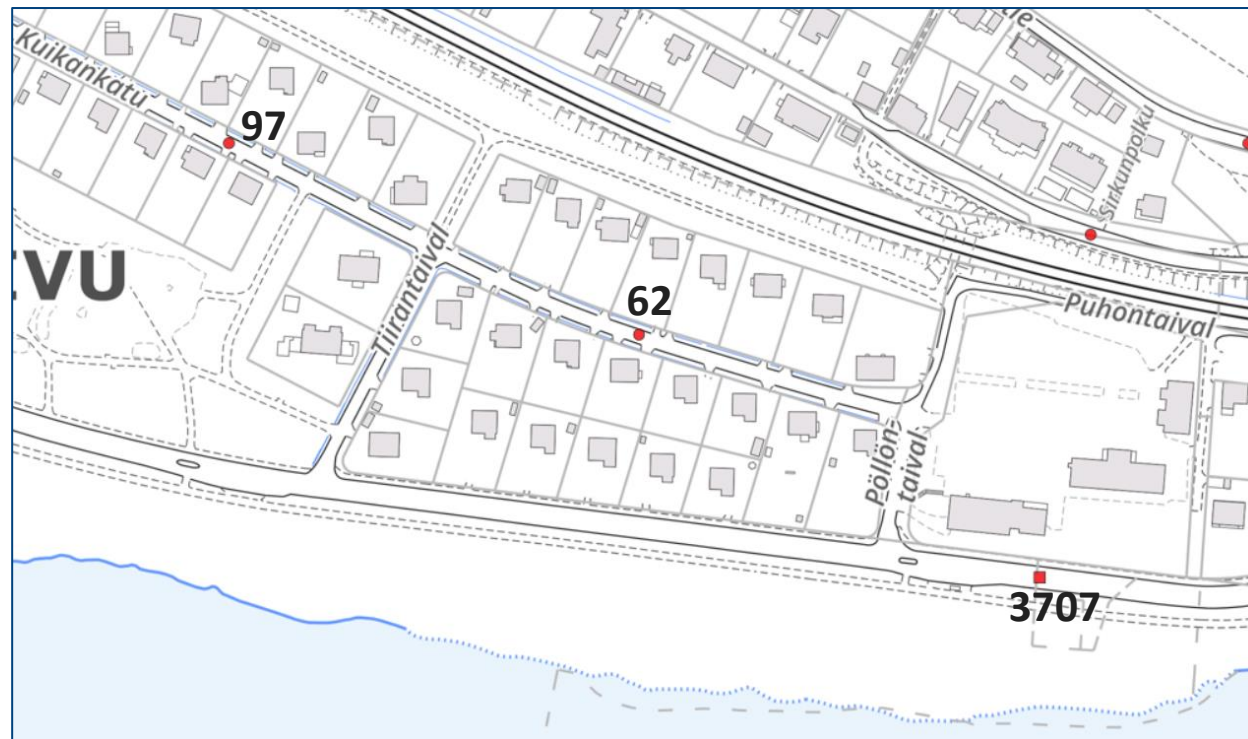
Kuva 2. Asemakaava-alueen katujärjestelyt nykytilanteessa (ilmakuva – Oskari, Tampereen kaupunki)

Liikennemäärät

Järvesrannan vuorokausiliikennemäärä asemakaava-alueen kohdalla on vuonna 2024 tehtyjen liikennelaskentatietojen mukaan noin 3700 ajoneuvoa vuorokaudessa. Tonttikaduista liikennemäärätietoa on saatavilla Kuikankadulta vuodelta 2020. Kuikankadun liikennemäärä on sen mukaan noin 60–100 ajon./vrk.

Järvensivun koulun tiloissa ei ole nykyisin toimintaa, joka synnyttäisi liikennettä.

Kuvassa 3 on esitetty nykytilanteen vuorokausiliikennemääriä.



Kuva 3. Nykytilanteen vuorokausiliikennemääriä (KVL), laskentatiedot vuosilta 2020-2024 (Oskari).

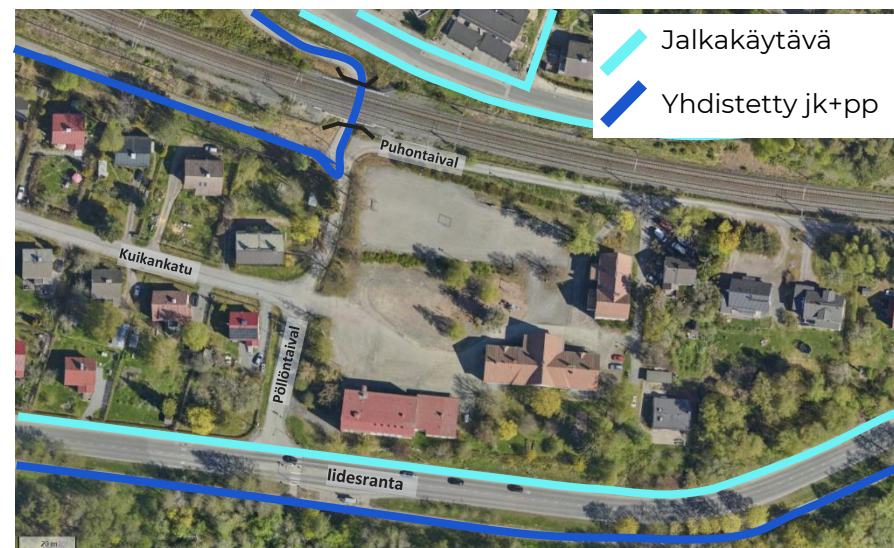
1.2 Jalankulku ja pyöräily

Suunnittelualueen nykyinen jalankulun ja pyöräilyn verkko on esitetty kuvassa 4. lidesrannan eteläreunassa kulkee pyöräliikenteen alueellinen pääreitti, joka on yhdistetty pyörätie ja jalkakäytävä. Kadun pohjoisreunassa on jalkakäytävä. Pöllöntaipaleella, Puhontaipaleella ja Kuikankadulla ei ole erillisiä jalkakäytäviä ja pyöräteitä.

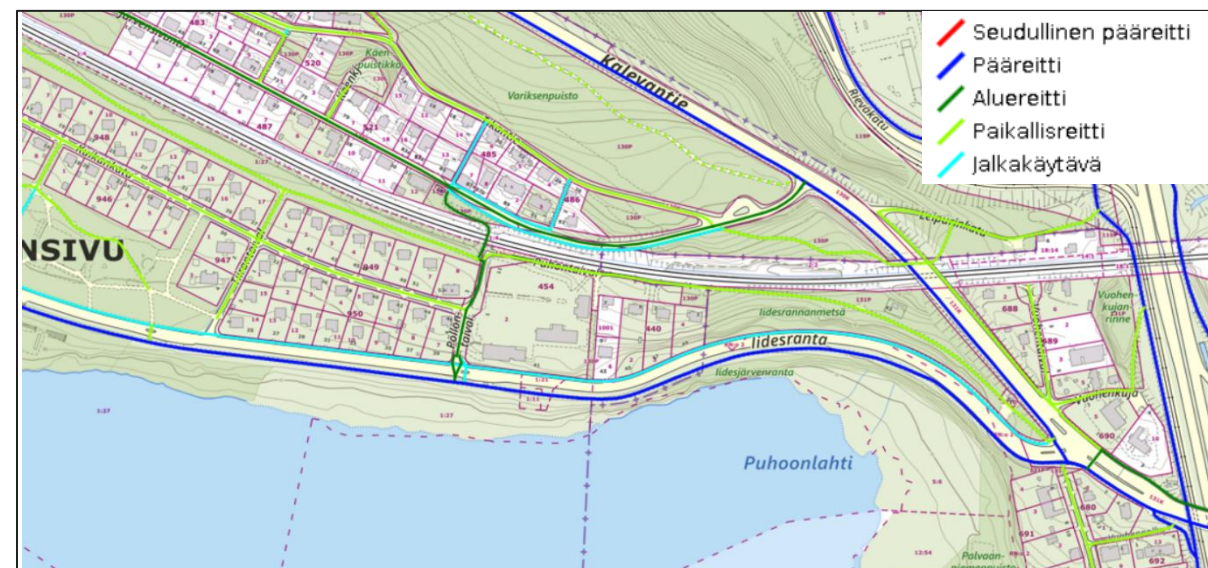
Puhontaipaleen pohjoispäässä on alikulku, jonka kautta on jalankulun ja pyöräilyn yhteys rautatien pohjoispuolelle, Järvensivuntielle. Radan eteläreunassa on itä-länsisuuntainen sorapintainen paikallisreitti, joka on alikulun länsipuolella yhdistetty jkpp-väylä. Alikulun itäpuolella lähinnä ulkoilureittikäytössä oleva väylä toimii myös ajoyhteytenä kiinteistöille.

Pyöräliikenteen tavoiteverkolla Pöllöntaival ja Puhontaival välillä lidesranta-alikulku–Järvensivuntie on merkitty aluereitiksi, jolla pyöräily osoitetaan ajoradalle (kuva 5).

Kävelijä- ja pyöräilijämääristä on laskentatietoa vain lidesrannan ylittävältä suojatietä vuodelta 2018. Pöllöntaipaleen liittymän itäpuolella sijaitsevan suojatien ylittäjämäärät olivat tuolloin 33 kävelijää tai pyöräilijää vuorokaudessa.



Kuva 4. Jalankulun ja pyöräilyn väylät suunnittelualueella nykytilassa (pohjakartta: Oskari)



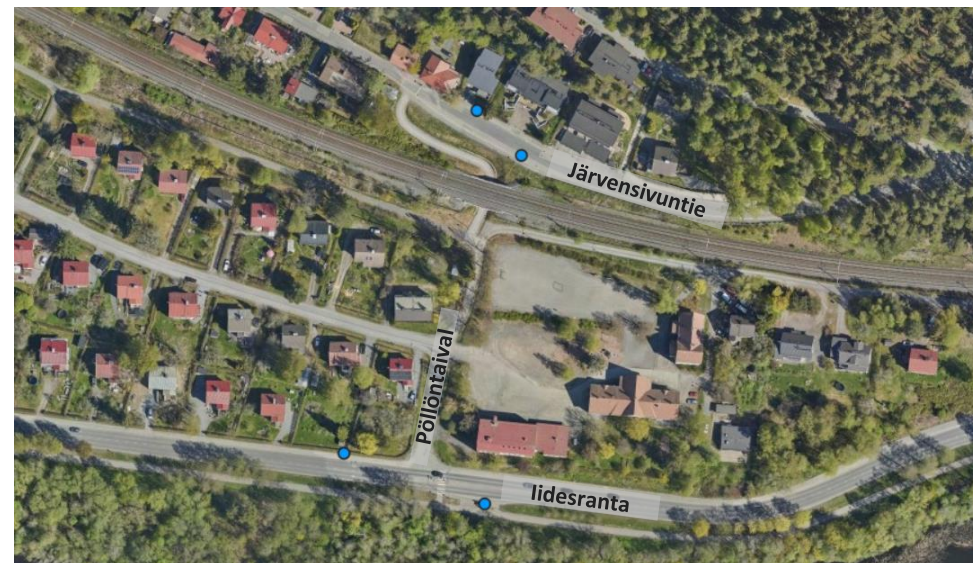
Kuva 5. Järvensivun alueen pyöräliikenteen tavoiteverkko (Oskari)

1.3 Joukkoliikenne

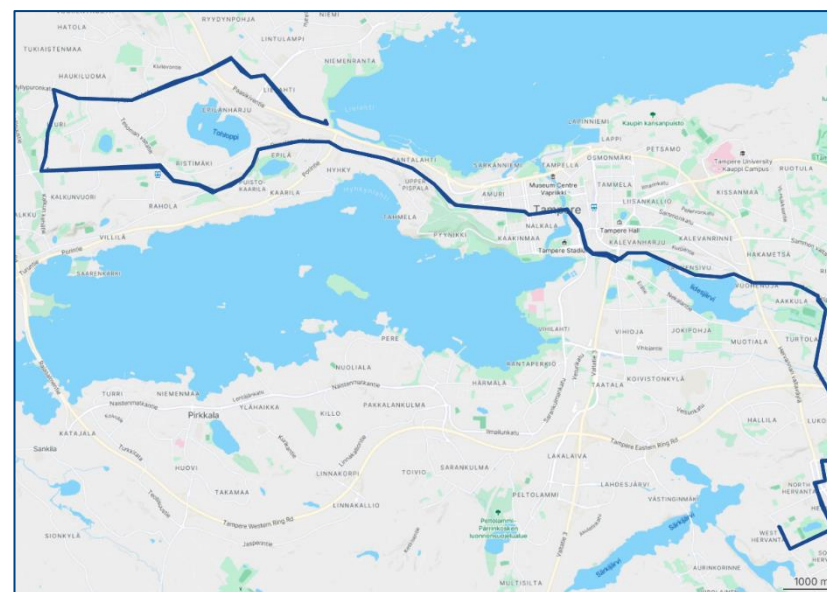
Asemakaava-alue kuuluu joukkoliikenteen palvelutasoluokkaan 4, mikä tarkoittaa, että joukkoliikenne on vaihtoehto henkilöautolle täyttäen asukkaiden tyypillisimmät matkustustarpeet. Joukkoliikenteen käyttö on jossain määrin kilpailukykyistä henkilöauton kanssa. Tavoitteena on, että joukkoliikenne mahdollistaa arjen ilman omaa autoa, mutta viikonloppuisin matkat on suunniteltava tarkemmin.

Aivan asemakaava-alueen eteläpuolella Pöllöntaipaleen ja lidesrannan liittymän molemmiin puolin sijaitsevat Pöllöntaival-nimiset linja-autopysäkit (kuva 6), joilla liikennöi nykyisin linja numero 4. Radan pohjoispuolella Järvensivuntien varressa kaava-alueen kohdalla on myös pysäkipari nimeltään Pääskynpolku, jolla liikennöi arkisin linja numero 27, joka kulkee Järvensivusta Ratinan kautta Pispalanharjulle.

Linja 4 (kuva 7) on runkotasoinen linja, jonka reitti kulkee Länsi-Hervannasta Keskustorin ja Tesoman kautta Hiedanrantaan. Linja 4 on yksi Tampereen suosituimmista linjoista ja Tampereen kaupunki on kertonut joulukuussa 2025 alkavansa suunnitella kolmatta superbussilinjaa, joka liikennöisi linjalla 4.



Kuva 6. Asemakaava-aluetta palvelevat linja-autopysäkit nykytilanteessa (kartta: Oskari)



Kuva 7. lidesrannan kautta liikennöivä linja 4 nykytilanteessa (12/2025) (kartta: Nysse)

1.4 Liikenneturvallisuus

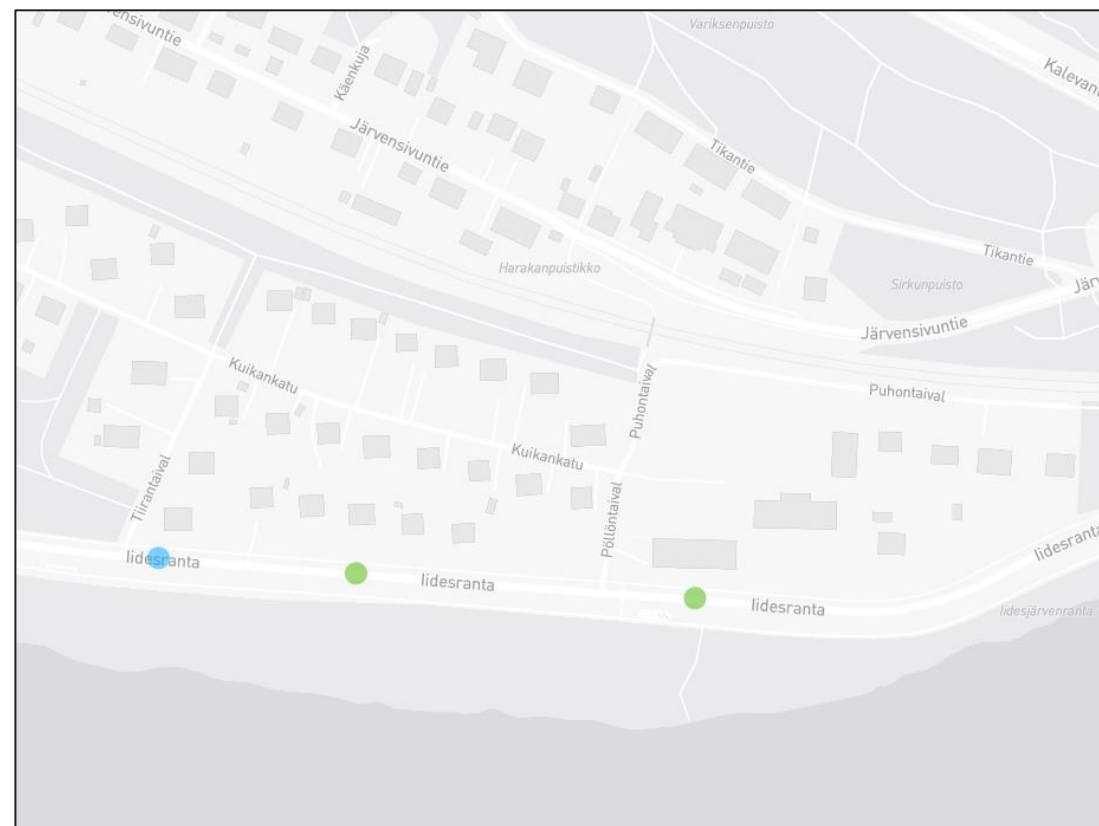
Onnettomuushistoria vuosina 2020-2024

lidesranta-kadulla, asemakaava-alueen kohdalla on tapahtunut yksi poliisin tietoon tullut tieliikenneonnettomuus, jonka luokka on yksittäisonnettomuus ilman henkilövahinkoja. Lisäksi lidesrannan varressa asemakaava-alueesta länteen on sattunut kaksi onnettomuutta, joista toinen on johtanut loukkantumiseen.

Arvio liikenneturvallisuustilanteesta

Asemakaava-alueella sijaitsevilla kaduilla, Pöllöntaipaleella ja Puhontaipaleella, ei nykytilanteessa ole erillisiä jalkakäytäviä tai pyöriteitä. Katujen nopeusrajoitus on 30 km/h. lidesranta-kadulla pohjoisreunalla on jalkakäytävä ja eteläpuolella yhdistetty pyörätie ja jalkakäytävä. Kadulla on saarekkeellinen suojatie Pöllöntaipaleen liittymän itähaaralla, asemakaava-alueen kohdalla. Kadun nopeusrajoitus on asemakaava-alueen kohdalla 40 km/h.

Asemakaava-aluetta ympäröivien katujen järjestelyt palvelevat nykyistä käyttöä ja ovat nykyisiin liikennemääriin nähden toimivia. Koulun ja päiväkodin toiminnan alkaessa niin autoliikennemäärät kuin jalankulku ja pyöräily tulevat lisääntymään, minkä vuoksi nykyisiä liikennejärjestelyjä tulee kehittää.



Kuva 8. Tieliikenneonnettomuustilasto vuosilta 2020-2024 (Onnettomuudet kartalla, Ramboll)

2. Asemakaavan liikenneneratkaisut

2.1 Asemakaavaluonnos

2.2 Asemakaavan liikenneneratkaisut

2.1 Asemakaavaaluonnos

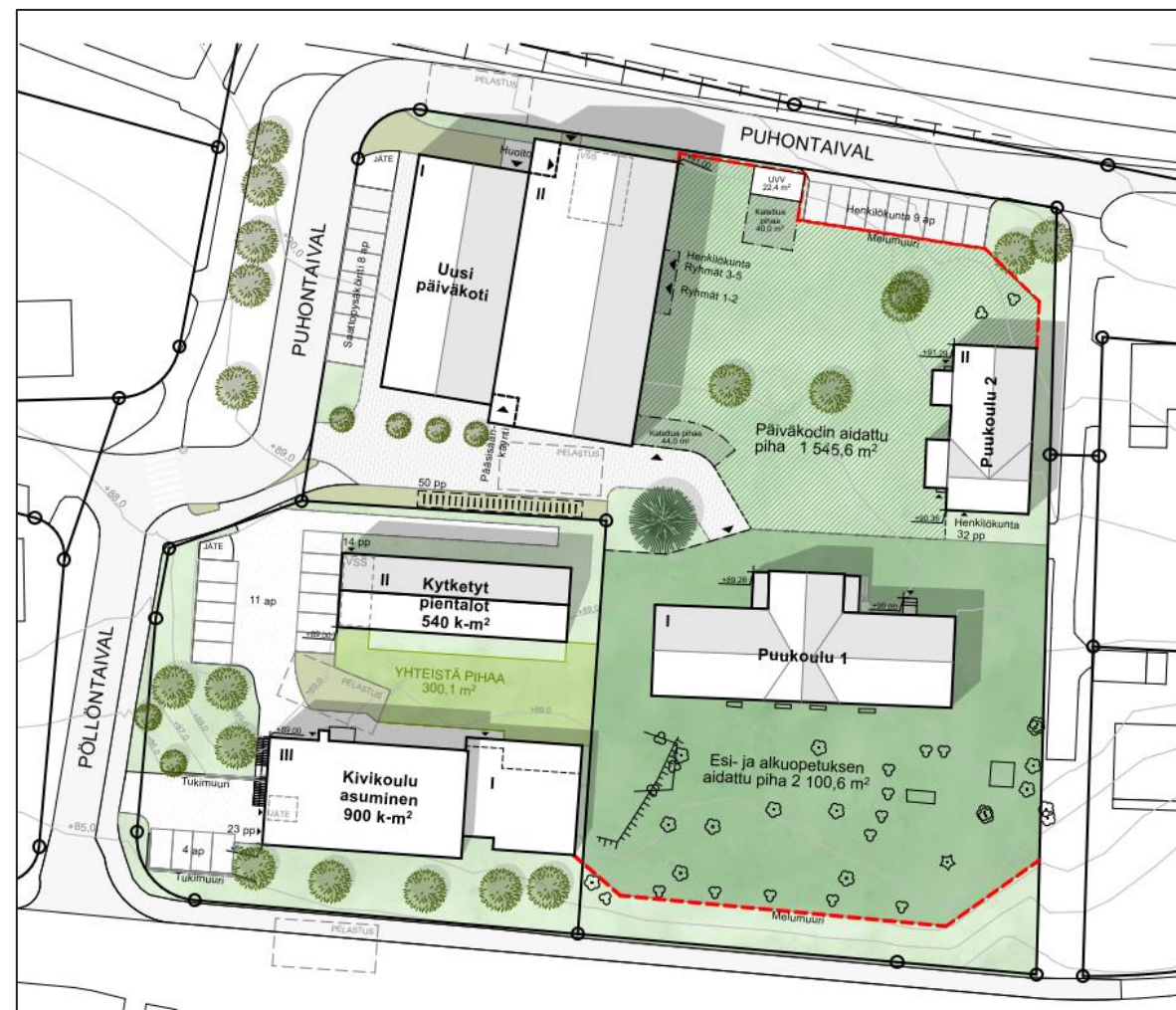
Maankäyttö

Asemakaavaaluonnoksessa esitetään yleisten rakennusten korttelialue (Y) sekä asuinkerrostalojen ja rivitalojen ja muiden kytkettyjen asuinrakennusten korttelialue (AKR). Lisäksi muutoksia tulee katualueelle varattaviin osiin Pöllöntaipaleen ja Puhontaipaleen kohdilla.

Yleisten rakennusten korttelialueelle jää kaksi nykyistä puukoulurakennusta ja lisäksi osoitetaan rakennusala uudisrakennukselle. Nykyiset puukoulurakennukset on tarkoitus osoittaa koulun käyttöön. Uudisrakennukseen sijoitetaan päiväkoti.

Asuinkerrostalojen ja rivitalojen ja muiden kytkettyjen asuinrakennusten korttelialueelle jää nykyinen tiilikoulurakennus, joka muutetaan asuinkäyttöön. Lisäksi tontille osoitetaan rakennusala uudelle rivitalolle.

Asemakaava-aluetta koskeva viitesuunnitelmaluonnos (13.2.2026) on esitetty kuvassa 9.



Kuva 9. Viitesuunnitelmaluonnos 13.2.2026 (ARCO Architecture).

2.2 Asemakaavan liikennneratkaisut

Katujärjestelyt

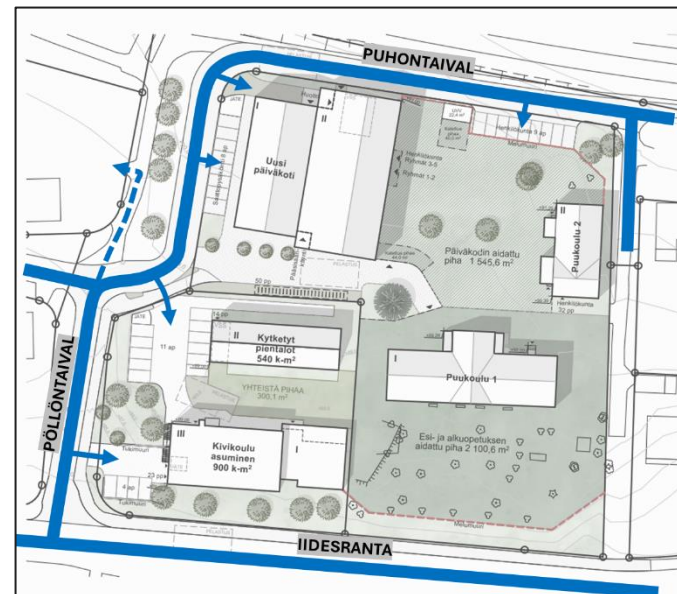
Esitetyssä asemakaavan liikennneratkaisussa (kuvat 9-11 ja liite 2) Pöllöntaival säilyy nykyisellä paikallaan ja sen itäreunaan toteutetaan jalkakäytävä, joka toimii jalankulun reittinä etelän suunnasta lidesrannan jalkakäytävältä koulun pihalle. Pyöräily säilyy Pöllöntaipaleella edelleen ajoradalla.

Kuikankadun liittymän pohjoispuolella katu (Puhontaival) linjataan nykyisen, säilytettävän puurivin itäpuolelle. Puhontaival jatkuu asemakaava-alueen pohjoisreunassa radan suuntaisesti kohti itää. Puhontaival toimii ajoyhteytenä päiväkodin saattoliikennepaikoille, huoltopihalle, henkilökunnan pysäköintipaikoille sekä asemakaava-alueen itäpuolisille kiinteistöille. Radan suuntainen osuus Puhontaivalta jää nykyiselle paikalle, mutta sitä levennetään etelään päin.

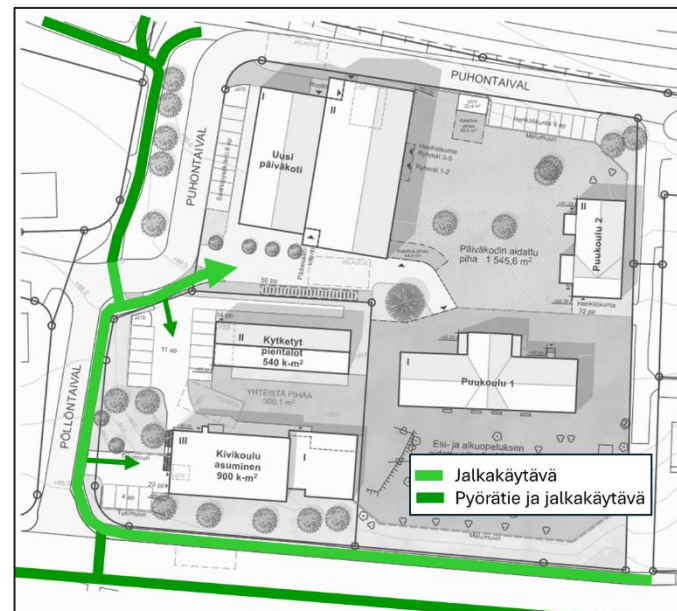
Nykyinen Puhontaival puurivin länsipuolella jää kaava-alueen länsireunassa yhdistetyksi jalkakäytäväksi ja pyörätieksi, joka toimii reittinä pohjoisen ja lännen suunnasta koululle ja päiväkodille sekä Pöllöntaipaleen jalkakäytävälle.

Yhteydet tonteille

Asuintontille on autoliikenteen, pyöräilyn ja jalankulun kulkuyhteydet Pöllöntaipaleen sekä Puhontaipaleen tonttiliittymien kautta. Päiväkodin ja koulun pysäköintipaikat ja huoltopiha sijoittuvat Puhontaipaleen varteen ja niille ei ole erillisiä tonttiliittymiä kadulta. Puhontaipaleen yhdistetyn pyörätien ja jalkakäytävän kautta säilytetään yhteys Kuikankadun pientalotontin autotallille. Kyseiselle kiinteistölle on tonttiliittymä myös Kuikankadun puolelta.



Kuva 10. Kadut ja autoliikenteen yhteydet tonteille asemakaavan mukaisessa ratkaisussa.



Kuva 11. Jalkakäytävät ja pyörätiet asemakaavan mukaisessa ratkaisussa.

Päiväkodin ja koulun pysäköinti- ja saattoliikennejärjestelyt

Pysäköintipaikkojen määrä määritettiin Tampereen kaupungin pysäköintinormin ja kaupungilta saatujen oppilas- ja ryhmämäärien perusteella. Näiden perusteella koululle tarvitaan vähintään 7 henkilökunnan autopaikkaa ja päiväkodille ja esiopetukselle yhteensä vähintään 10 autopaikkaa, joista 2 paikkaa henkilökunnalle ja 8 saattoliikenteelle. Laskentaperusteet on esitetty liitteessä 1.

Alueen liikennesuunnitelmaluonnoksessa päiväkodin ja esiopetuksen saattoliikenteelle osoitetaan uuden Puhontaipaleen itäpuolelle 8 autopaikkaa, joista 1 on leveämpi liikkumisesteisten pysäköintipaikka. Puhontaipaleen ajorata toimii pysäköintipaikkojen peruutustilana.

Henkilökunnan pysäköinti (9 autopaikkaa) sijoitetaan tontin koilliskulmaan, Puhontaipaleen eteläreunaan. Myös henkilökunnan pysäköinnin kohdalla peruutustilana hyödynnetään ajorataa.

Pyöräpysäköinnin minimimäärä pysäköintinormin mukaan on päiväkodille n. 20 pyöräpaikkaa ja koululle 17-25 pyöräpaikkaa. Viitesuunnitelmassa on esitetty tilaa 50 pyöräpysäköintipaikalle uuden päiväkotirakennuksen eteläpuolelle koulun ja päiväkodin sisääntulopihalle lähelle pääsisäänkäyntiä sekä päiväkodin ja koulun pihojen portteja. Lisäksi henkilökunnan pyöräpysäköintiä on esitetty katettuun ja lukittuun tilaan mm. puukoulujen yhteyteen. Viitesuunnitelmassa esitetty pyöräpaikkamäärä ylittää pysäköintinormin mukaisen minimimäärän.

Asuintontin pysäköintijärjestelyt

Asuintontilla pysäköintinormin mukainen pysäköintipaikkatarve on viitesuunnitelmassa esitettyjen kerrosneliömäärien perusteella 15 autopaikkaa ja 37 pyöräpysäköintipaikkaa. Laskentaperusteet on esitetty liitteessä 1.

Suurin osa pysäköintipaikoista on esitetty tontin ylemmälle tasolle, johon ajetaan Puhontaipaleen kautta. 4 pysäköintipaikkaa sijoitetaan pihan alemmalle tasolle, johon ajetaan Pöllöntaipaleen kautta. Pyöräpysäköinnille tulee varata riittävä tila.

Huoltoliikenne

Päiväkodin ja koulun huoltopiha on viitesuunnitelmassa esitetty tontin luoteiskulmaan. Puhontaipaleen kaarteessa tulee varata riittävä tila, joka mahdollistaa kuorma-auton (12 m) peruuttamisen huoltopihalle. Tilavaraus on huomioitu viitesuunnitelmassa.

Koulun ja päiväkodin pihojen kunnossapito tapahtuu uuden päiväkotirakennuksen eteläpuolelta. Asuintontin jätehuolto onnistuu Pöllöntaipaleen tai Puhontaipaleen tonttiliittymien kautta.

Pelastusreitit

Viite- ja pihasuunnitelmissa on varauduttu nostokoriauton vaatimiin pelastusteihin päiväkotirakennuksen etelän ja pohjoisen puoleisilla sivuilla sekä asuintontin sisäpihalla. Nostokoriaautoa pienemmällä sammutusautolla pääsee ajamaan eteläisemmän puukoulurakennuksen pihaan ja pohjoisemman puukoulurakennuksen itäpuolen tonttikadulle.

3. Kaavan liikenteelliset vaikutukset

3.1 Alueen saavutettavuus

3.2 Asemakaava-alueen synnyttämä liikenne

3.3 Liikenneverkon toimivuus ja liikenneturvallisuus

3.1 Alueen saavutettavuus

Saavutettavuus autolla

Asemakaava-alue on autolla hyvin saavutettavissa lidesrannan kautta. lidesranta paikallisena kokoojakatuna yhdistyy idässä Kalevantiehen, Messukyläntiehen ja Hervannan valtaväylään ja lännessä Viinikankatuun, Lempääläntiehen ja Tampereen valtatiehen. Pohjoisessa asemakaava-alue rajautuu rautatiehen, joten radan pohjoispuolelle autolla on kierrettävä joko Viinikankadun tai Kalevantien kautta. Radan eteläpuolen asuinalueilta asemakaava-alue on saavutettavissa lidesranta-kadun lisäksi myös Kuikankadun tonttikatua pitkin.

Saavutettavuus kävellen ja pyörällä

Asemakaava-alue on kävellen ja pyörällä hyvin saavutettavissa monesta suunnasta. Läheisiltä asuinalueilta reitit koululle ja päiväkodille kulkevat mm. lidesrannan, Kuikankadun, radan varren jkpp-yhteyden sekä radan alittavan alikulkukäytävän kautta.

Keskustan suunnasta pääreitti alueelle on lidesrannan eteläreunassa kulkeva pyöräliikenteen alueellinen pääreitti, joka on nykyisellään yhdistetty pyörätie ja jalkakäytävä. Tavoitetilanteessa reitti olisi eroteltu jalkakäytävä ja pyörätie. lidesrannan eteläreunan jkpp-väylältä on saarekkeellinen suojatieyhteys Pöllöntaipaleen liittymän kohdalla.

Asemakaava-alueen pohjoispuolella on radan alittava jalankulun ja pyöräilyn alikulkukäytävä, joka yhdistää alueen radan pohjoispuolen asuinalueisiin. Alikulun kautta on myös yhteys radan pohjoispuolisille linja-autopysäkeille.

Asemakaavan liikennetarkaisu parantaa koulun tontin saavutettavuutta turvallisesti kävellen, koska Pöllöntaipaleen reunaan suunniteltu uusi jalkakäytävä täydentää jalkakäytäväyhteyden lidesrannasta koululle ja päiväkodille asti.

Saavutettavuus joukkoliikenteellä

Nykyisellä joukkoliikennetarjonnalla alue on hyvin saavutettavissa vaihdottomalla yhteydellä Hervannasta (matka-aika n. 15 min), Tampereen keskustasta (matka-aika n. 10 min) ja Tesomalta. Hiedanrannan ja Hervannan välillä liikennöi joka päivä runkolinja 4, jonka pysäkki sijaitsee aivan kaava-alueen reunalla. Radan pohjoispuolella alueen kohdalla on myös linja-autopysäkki, jolla pysähtyy Järvensivusta Ratinan kautta Pispalanharjulle kulkeva linja numero 27. Lisäksi vaihdollisella yhteydellä saavutettavuus on hyvä useimmista kaupunginosista Tampereella ja kauempaakin.

Sekä linjan 4 että 27 pysäkit ovat erittäin hyvin saavutettavissa asemakaava-alueelta. Etäisyys pysäkeille on asemakaava-alueen keskeltä 150–250 m.

3.2 Asemakaava-alueen synnyttämä liikenne

Liikennetuotos

Asemakaava-alueen uuden maankäytön synnyttämä autoliikennemäärä on arvioitu asiantuntija-arviona hyödyntäen ympäristöministeriön julkaisua Liikennetarpeen arviointi maankäytön suunnittelussa (2008), Tampereen kaupunkiseudun koulumatka- ja liikkumiskyselyä 2021 sekä Henkilöliikennetutkimusta 2023. Liikennetuotoksen laskennassa on käytetty vieressä esitettyjä oletuksia.

Asemakaava-alueelle suunnitellun uuden maankäytön arvioidaan synnyttävän autoliikennettä arviolta 370 ajoneuvoa vuorokaudessa.

Eniten henkilöautoliikennettä aiheutuu lasten kuljettamisesta päiväkotiin. Henkilöauton kulkutapaosuuteen vaikuttaa päiväkodin etäisyys kodista ja joukkoliikennetarjonta kodin ja päiväkodin välillä. Tätä tietoa ei ole vielä olemassa, ja tilanne voi päiväkotitoiminnan alkaessakin vaihdella vuosittain.

Peruskoulun oppilasmäärä (noin 50 oppilasta) on melko pieni, ja koululaiset kulkevat kouluun lähialueilta. Saattoliikenteestä syntyvä autoliikenne arvioidaan vähäiseksi. Päiväkodin ja koulun henkilökunnan aiheuttama autoliikenteen lisäys arvioidaan kohtuullisen vähäiseksi (noin 20 ajon./vrk) johtuen henkilökunnalle osoitettujen pysäköintipaikkojen rajallisuudesta.

Asuintontin synnyttämä autoliikennemäärä on maltillinen, arviolta noin 30 ajon./vrk. Lisäksi alueella käy muutamia paketti- ja kuorma-autoja vuorokaudessa (jätehuolto, päiväkodin keittiö yms.).

Matkatuotoslaskennan oletukset

ASUINTONTTI

- Kerrosala yhteensä noin 1440 k-m²
- 5,1 kotiperäistä matkaa/100 k-m²
- Henkilöauton kulkutapaosuus joukkoliikennevyöhykkeellä 56 %
- Koteihin tehtävät vierailumatkat: korjauskerroin 1,22
- Ajoneuvon kuormitusaste 1,6 henkilöä

→ Noin 30 ajon. /vrk

PÄIVÄKODIN SAATTOLIIKENNE

- Päiväkotia 100 paikkaa + esiopetus 25 paikkaa
- 60 % lapsista viedään ja haetaan autolla (oletuksena 1 lapsi per auto)

→ 300 ajon./vrk

KOULUN SAATTOLIIKENNE

- Koululuokat 1-2: 50 oppilasta
- 1 kävijä/oppilaspaikka/vrk
- 10 % matkoista henkilöautolla

→ 20 ajon./vrk

PÄIVÄKODIN JA KOULUN HENKILÖKUNTA + HUOLTO

- Henkilökuntaa yhteensä n. 40
- 1 käynti / vrk
- Noin 25 % kulkee henkilöautolla (9 ap henkilökunnalle)

→ 20 ajon./vrk

- Huoltoliikenne noin 1-3 paketti-/kuorma-autoa vuorokaudessa

YHTEENSÄ noin 370 ajon./vrk.

3.3 Liikenneverkon toimivuus ja liikenneturvallisuus

Liikennemäärien kasvu liikenneverkolla

Asemakaava-alueen on arvioitu synnyttävän autoliikennettä noin 360 ajoneuvoa vuorokaudessa. Lisäksi jalankulkija- ja pyöräilijämäärät kasvavat nykyisestä.

Suurin osa etenkin pidemmälle tai pidemmältä suuntautuvasta autoliikenteestä kulkee Pöllöntaipaleen ja lidesranta-kadun kautta. Lisäksi Kuikankatu voi olla houkutteleva ajoreitti lähialueilta päiväkodille ja koululle suuntautuvalla saattoliikenteelle.

Kävelijä- ja pyöräilijämäärät kasvavat päiväkodin ja koulun läheisellä liikenneverkolla. Keskeisiä kävely- ja pyöräilyreittejä koululle ja päiväkodille ovat ainakin Kuikankatu, lidesranta, Pöllöntaival sekä alikulun suunta radan pohjoispuolelta.

Liikenneverkon toimivuus

Liikenneverkon ja liittymien toimivuudessa ei ole odotettavissa välityskykyyn liittyviä ongelmia ennustetuilla liikennemäärillä. lidesranta paikallisena kokoojakatuna kestää hyvin ennustetun liikenteen kasvun.

Liikenneturvallisuus

Autoliikenteen, pyöräliikenteen ja kävelijöiden määrän lisääntyminen samalla alueella kasvattaa liikenneonnettomuuksien riskiä. Liikenneturvallisuuden varmistamiseksi nykyisiin katujärjestelyihin on esitetty muutoksia. Esitetyillä liikennejärjestelyillä on pyritty varmistamaan jalankulun ja pyöräilyn turvallisuus mm. minimoimalla risteämiset autoliikenteen kanssa.

Pöllöntaipaleelle on suunniteltu uusi jalkakäytävä, joka parantaa etelästä lidesrannan suunnasta alueelle saapuvien jalankulkijoiden liikenneturvallisuutta, kun autoliikenteen määrä kadulla kasvaa. Myös pohjoisen suunnasta turvallisuus paranee, kun radan alittavan alikulkukäytävän ja Pöllöntaipaleen välinen katu muutetaan yhdistetyksi jalkakäytäväksi ja pyörätieksi, joka on puurivillä erotettu autoliikenteestä. Tämän yhdistetyn pyörätien ja jalkakäytävän varrelle jää yksi nykyinen omakotitalon tonttiliittymä, jolle ajo tulee säilyttää, vaikka se ei ole liikenneturvallisuuden kannalta optimaalinen ratkaisu.

Pöllöntaipaleen, Puhontaipaleen ja Kuikankadun liittymään esitetään suojatie uuden Puhontaipaleen haaralle. Pöllöntaipaleen ja Puhontaipaleen korkomaailman vuoksi suojatien toteuttaminen korotettuna ei ole mahdollista, mutta suojatielle voidaan esimerkiksi toteuttaa kiviraidat, jotka toimivat ylijatketun jalkakäytävän tavoin parantaen suojatien turvallisuutta.

Asuintontin liittymä on haastavan korkomaailman vuoksi jouduttu esittämään koululle johtavan jalkakäytävän yli. Tämä ei ole liikenneturvallisuuden kannalta ihanteellinen ratkaisu, mutta asuintontin ajoneuvoliikennemäärät ovat maltillisia,

joten haitta liikenneturvallisuudelle ei ole kohtuuttoman suuri. Jatkosuunnittelussa tulee varmistaa, että tonttiliittymän läheisyyteen ei sijoiteta näkemiä heikentävää kasvillisuutta tms.

Saattoliikenteen pysäköintipaikat on sijoitettu uudisrakennuksen seinustalle niin, että kulku kaikilta paikoilta tapahtuu turvallisesti suoraan jalkakäytävälle rakennuksen viereen. Huoltoliikenne hyödyntää samaa ajoväylää kuin saattoliikenne, mutta peruuttaminen huoltolaituriin tapahtuu vasta pysäköintipaikkojen päässä, erillään saattoliikennepaikoista. Puhontaipaleen kaarteessa, huoltopihan kohdalla, uudisrakennusmassan sisäänvedolla on parannettu kyseisen kohdan näkemiä.

Puhontaipaleen varteen esitetyiltä henkilökunnan ja saattoliikenteen paikoilta peruutetaan ajoradalle. Myös päiväkodin huoltoliikenne hyödyntää huoltopihalle peruuttaessa katualuetta. Ratkaisu on todettu liikenneturvallisuuden kannalta hyväksyttäväksi, koska ohi ajavan autoliikenteen sekä jalankulun ja pyöräilijöiden määrät kyseisissä kohdissa ovat vähäisiä.

Kuikankadulle ei ole esitetty tässä yhteydessä toimenpiteitä. Kadulla ei ole erillistä jalkakäytävää, eikä se liikennemäärien ja tonttikadun luonteen vuoksi ole perusteltua. Kadulla on 30 km/h -nopeusrajoitus. Päiväkodin toiminnan alkaessa on suositeltavaa seurata liikennemäärien kasvua ja ajonopeuksia Kuikankadulla. Mahdollinen autoliikenteen lisääntyminen Kuikankadulla aiheutuu lähialueelta tulevasta saattoliikenteestä, mihin voi olla mahdollista vaikuttaa päiväkodin ja koulun kautta annettavalla ohjeistuksella.

Liite 1. Pysäköintipaikkojen laskentaperusteet

Päiväkodin, esiopetuksen ja koulun pysäköintitarve

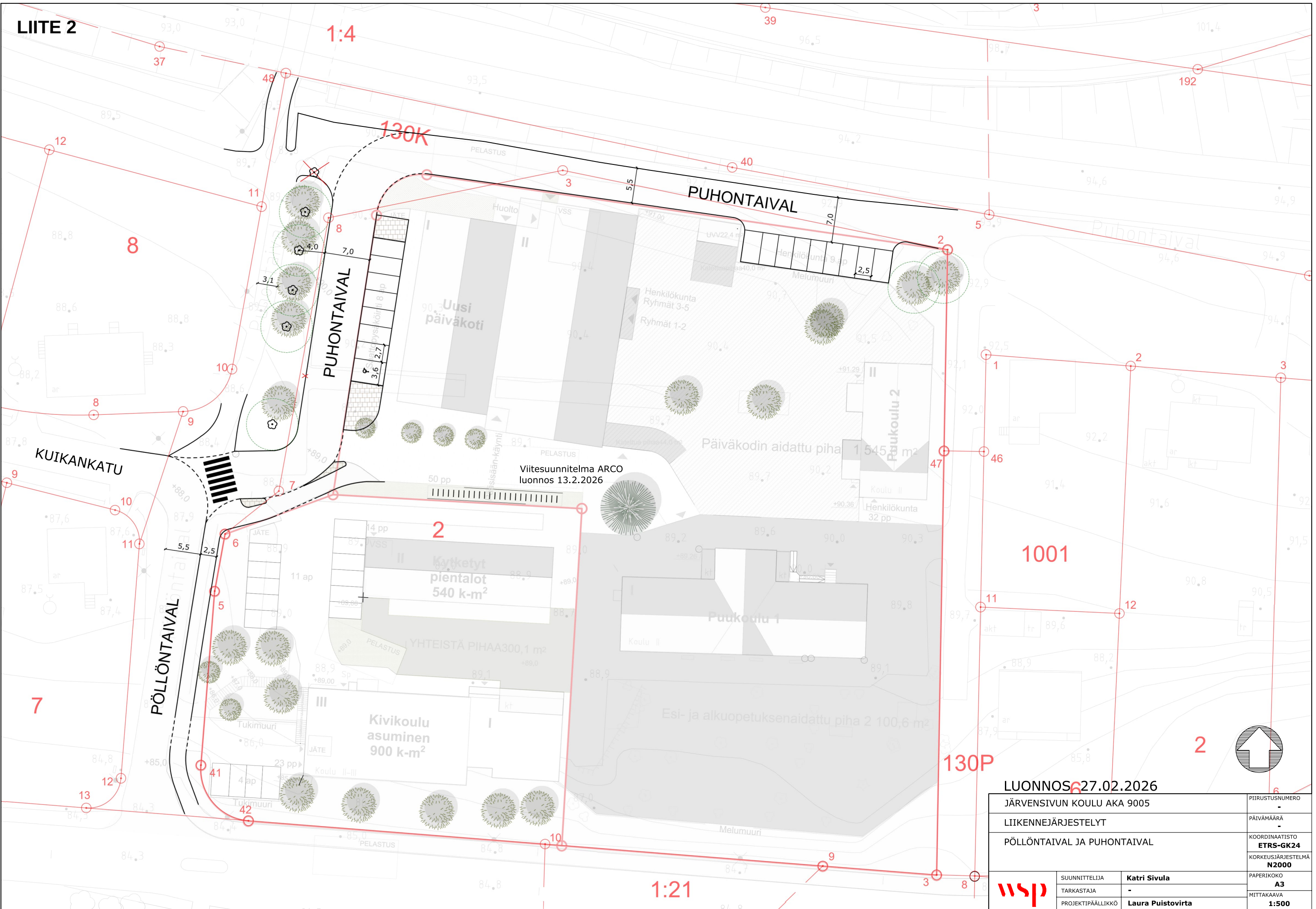
Käyttötarkoitus	Pysäköinti-normi, autot	Henkilökunta (+ huolto ja oppilashoito)	Saatto-liikenne	Pysäköinti-normi, pyörät	Pyörä-pysäköinti
Päiväkodit ja esiopetus (6 + 2 ryhmää)	1 ap /ryhmä + 2 ap hlökunnalle	2 ap	8 ap	1 pp /100 k-m2	n. 20 pp
Peruskoulu (50 opp.)	Yhteensä väh. 7 ap /koulu	7 ap	-	1 pp /2-3 opp.	17–25 pp
Yhteensä		9 ap	8 ap		43–52 pp

Pysäköintinormi:

Asemakaava-alue sijoittuu tehokkaan joukkoliikenteen vyöhykkeelle, jonka etäisyys keskustasta on yli 3 km ja josta etäisyys lähimmälle raitiotiepysäkille tai juna-asemalle on yli 500 m.

Asuintontin pysäköintitarve

Käyttötarkoitus	Pysäköintinormi, autot	Autopaikkatarve	Pysäköintinormi, pyörät	Pyöräpaikkojen tarve
Asuminen, kerrostalo, 900 k-m2	1 ap / 100 k-m2	9 ap	1 pp / 40 k-m2	23 pp
Asuminen, kytketyt pientalot, 540 k-m2	1 ap / 90 k-m2 tai 1 ap / asunto	6 ap	1 pp / 40 k-m2	14 pp
Yhteensä		15 ap		37 pp



LUONNOS 627.02.2026

JÄRVENSIVUN KOULU AKA 9005		PIIRUSTUSNUMERO	-
LIIKENNEJÄRJESTELYT		PÄIVÄMÄÄRÄ	-
PÖLLÖNTAIVAL JA PUHONTAIVAL		KOORDINAATISTO	ETRS-GK24
		KORKEUSJÄRJESTELMÄ	N2000
wsp	SUUNNITTELIJA	Katri Sivula	PAPERIKOKO
	TARKASTAJA	-	A3
	PROJEKTIPÄÄLLIKKÖ	Laura Puistovirta	MITTAKAAVA
			1:500